臺灣及其週邊海域低空層能見度分析與預報

梁佳齡、廖杞昌、汪建良 國防大學環境資訊及工程學系

摘要

霧是一種常見的天氣現象,也可視為近地面的層雲。據統計,大霧引發的交通事故,高出其他災害性天氣 條件2.5倍。臺灣屬於海島型氣候,水氣充沛,於冬末春初受霧影響之交通層出不窮,故有必要掌握臺灣及其週 邊霧生消的機制。本研究首先統計分析2004年至2016年臺灣離外島及西部沿岸測站逐時觀測資料,研判霧的類 型,外島以平流霧為主,本島以輻射霧為主,並建立具有參考價值之結果。其次,參考國外能見度預報公式, 探討2016年1月至6月霧日個案之數值模擬成效,發現預報公式成功率皆達80%以上。最後,使用WRF模擬探討 2016年4月13日個案,結果顯示FSL模擬霧的區域較SW99廣大,其遍及整個海峽,但我們實際只有馬祖及金門 測站能觀測,海面上的資料並無法得知是否有霧,且實際發生霧的區域並不會只有單點。另外從強度分析,SW99 顯示能見度的值較實際接近。

關鍵字:霧、WRF、能見度公式

一、 前言

霧是一種常見的天氣現象,根據歐洲地球科學聯 盟互動開放期刊內定義,能見度小於1km的叫霧,其 也可以視為近地面的層雲(Carl Sandburg, 2007)。 1cbm的霧裡約有0.05mg的水,而霧中水滴的直徑一 般為1至40μm(1mm為1,000μm),比一般雨中的水 滴500至5,000μm細小,所以霧中水滴能隨風飄揚 (柯,2011),又其是接近地表大氣中所懸浮數量很 多的小水滴或冰晶組成的水汽凝結物,故使得水平能 見度大為縮減,對交通影響很大。據統計,大霧引發 的交通事故,高出其他災害性天氣條件2.5倍,傷、 亡人數分別占事故傷、亡總數的29.5%和16%(周, 2007)。

近年來交通事故在陸上著名案件有2015年11月 29日中國大陸山西省大運高速公路運城到侯馬段,發 生47輛大小車輛連環相撞,造成3死7傷,當局初步調 查發現,車禍是因為大霧導致視線不良所造成。在海 上著名案件則有2014年4月16日南韓「歲月號」渡輪 事件,報導指出沉沒事故是因在海霧中急轉彎釀大 禍,造成許多人傷亡。在2015年6月1日中國大陸長江 「東方之星」客輪沉覆事件,死亡率達97%,其值特 別高原因在於沉船搜救時,霧氣瀰漫還有風雨攪局, 增加搜救難度(解,2015)。在空中著名案件則是2010 年4月10日波蘭總統座機在俄羅斯墜毀,根據駕駛艙 紀錄內容指出,軍方飛行員是在上級施壓下,被迫於 濃霧當中降落。

輻射冷卻和混合作用是兩個霧主要形成的原因,當輻射冷卻機制支配時,霧被歸類為輻射霧;而 當混合作用機制支配時,霧被歸類為平流霧 (Mariusz et al., 2004) (GAO et al., 2007)。根據凝結成因不同, 霧有數種不同類型,臺灣本島以及外島最常見的是輻 射霧和平流霧。測量大氣能見度一般以人工目測為 主,儀器使用上則透過大氣透射儀及激光能見度自動 測量儀來觀測。但人工目測規範性及客觀性相對較 差;而大氣透射儀是通過光束透過兩固定點之間的大 氣柱直接測量氣柱透射率,以此來推算能見度的值, 這種方法要求光束通過足夠長的大氣柱,測量的可靠 性受光源及其他硬體系統工作穩定性的影響,在雨、 霧等低能見度天氣,會因水汽吸收等複雜條件,造成 較大誤差;而激光能見度自動測量儀是通過激光測量 大氣消光係數的方法來推算能見度,相對而言,較為 客觀和準確,但這種儀器成本昂貴、維護費用高、操 作複雜,且在雨、霧天也難以進行觀測。

過去已有諸多專家學者,藉由數值模式產品來從 事霧的研究及預報,且近幾十年來數值模式不斷地改 進,氣象觀測的技術與品質也大幅提升,進而提供數 值模式更佳的初始條件。儘管已改善霧的數值模擬, 但在預測霧的發生時機、程度、持續時間及強度上仍 困難。這是因為霧的屬性在微物理和中尺度的邊界層 中是受當時天氣系統影響 (Paul J. Croft et al., 1997)。目前霧日預報方法以(1)長期統計資料的定性 分析及(2)數值天氣預報模式兩種方法加上人為主觀 經驗判斷為主。在長期統計定性分析方面,根據謝等 人(2010)選取1990年至2005年期間馬祖、金門、澎湖、 臺北、桃園、新竹、臺中、嘉義、臺南、高雄及屏東 11個測站進行統計分析,發現年平均區域霧日以馬祖 23.5天最多,依序為金門、嘉義及臺南。另外島成霧 好發於12月至翌年6月,以4月最多;本島成霧則好發 於11月至翌年4月。成霧時的綜觀天氣型態區分為東 北季風、高壓出海、高壓迴流、鋒前、鋒面及呂宋低 壓等六類,發現本島各類的成霧比例類似,但外島以 暖平流主導的高壓迴流及鋒前兩類為主。而數值天氣 預報模式方面, 樊等人(2009)使用第5代中尺度氣象模 式系統MM5,對廣東省春季出現的一次大霧過程進 行數值模擬研究,結果與實際探空對比,模式良好地 模擬大霧過程的流場變化特徵及大霧的液態水含量 分布,另外利用模式模擬的液態水含量值估算能見度 水平分布情況與實際觀測結果一致。

本研究主要目的有三:

 (1)統計分析2004年至2016年臺灣離外島及西部沿岸 測站逐時觀測資料,建立具有參考價值之結果。
 (2)參考國外能見度預報公式,探討2016年1月至6月霧

日個案之數值模擬成效。

(3)探討2016年所模擬霧日個案,經調整各參數後,其 預報成效。

二、 研究方法

本研究統計分析2004年至2016年的霧日個案的時間序列分布,並參考國外學者能見度預報公式,使 用WRF V3.8版模擬2016年1月至6月逐時天氣,模擬 開始時間為霧日前一天的1200UTC,結束時間為霧日 的隔日0000UTC,最後將模擬結果利用常見統計方式 來校驗其成果。另外,本研究也針對2016年模擬結果 較佳的個案,再從不同初始時間及雲微物理等參數作 調整,希望能更深入掌握霧的預報。本研究在數值模 擬使用WRF V3.8版模擬,相關設定如表一,研究中 使用二種國際上常用的能見度預報公式,內容如下:

(-)Steolinga and Warner method (SW99, 1999)

$$x_{vis} = \frac{-in(0.02)}{\beta} \tag{1}$$

(\pm)Forecast Systems Laboratory (FSL, 1999) $x_{vis} = 1.609347 \times 6000 \times \frac{T - T_d}{(RH)^{1.75}}$ (2)

三、 資料統計分析及個案選取

(一) 觀測資料統計

長期統計資料的定性分析採取內容如下:(1)測站 實際觀測資料,因中央氣象局馬祖及金門測站於2004 年1月1日開始觀測,故本研究資料統計來源選取中央 氣象局近13年(2004~2016年)臺灣離外島(馬祖、金門 及澎湖)及西部地區(基隆、新竹、梧棲、嘉義、臺南 及高雄)9個測站的逐時地面觀測資料。在此定義霧時 為視障出現1和3及能見度小於或等於1km及包含無 能見度觀測之資料,因能見度觀測數值只限於某些時 段,為確保資料完整及連續性,在此也將無能見度觀 測資料納入統計。從統計資料發現,年統計資料以外 島金門和馬祖次數最高,西部地區則以嘉義和臺南次 數最高(圖一);月統計資料除9月份外,全年9個測站 都有出現霧,外島出現霧時的頻率為11~6月,以2~5 月次數最多,本島出現霧時的頻率為12~4月,以1~3 月次數最多(圖二);最後在時統計部分,外島1~24時 皆有發生霧,本島出現時段為1~10時最為顯著(圖 三)。不論是本島及外島,在7時為巔峰期。研判霧的 類型,外島以平流霧為主,本島以輻射霧為主。(2) 天氣型態統計,採用空軍氣象聯隊於軍網上的每日晨 報天氣概述為主,將2016年霧日個案歸類,發現1月 至6月霧日計有69天,總類達41種,故將其大致區分 為分裂高壓出海、高壓迴流、鋒面接近、鋒面或滯留 面等影響、偏南風、鋒面或滯留面遠離、東北季風及 大陸冷氣團8種,統計結果發現鋒面或滯留面等影響

佔的比例最大達45%,其次偏南風佔23%,高壓迴流 則排於第三順位佔13%(圖四)。

(二) 國外能見度公式模擬成效

為了瞭解兩個公式對於霧的預報,本研究運用 WRF進行2016年1月至6月每日逐時模擬,測試及驗證 兩個公式對於霧的預報準確率。驗證方法我們首先用 透明投影片繪製與逐時模擬相同的臺灣地圖,使用 Google Map將臺灣離外島及西部9個測站經緯度輸入 後標出其所在位置後,以測站為中心點繪製半徑為 50km的圆,用以判斷圓圈內若出現色塊,則判斷預 報有霧;反之,沒有色塊,則判斷預報無霧,另外再 利用不同色塊所創造出的色階,來判斷能見度的強 度。最後以數值代替文字,使用Excel統計,俾利分 析預報成功及失敗率。結果顯示成功率達80%以上, 若以月份來看,1月至3月FSL比SW99預報成功率較 優;反之,4月至6月SW99則比FSL預報成功率較優。 若以臺灣離外島來看,兩公式預報成功率SW99比 FSL高6%;反之,若以臺灣西部看兩公式預報成功率 FSL比SW99高4%,若以臺灣離外島和西部來看兩公 式預報成功率FSL僅較SW99高1%。

(三) 霧季天氣概述及個案選取

本研究針對2016年臺灣所發生的霧日個案,依空 軍氣象聯隊每日晨報天氣概述歸類後,統計發現比例 最大為鋒面或滞留面等影響,其次為受偏南風影響, 而受高壓迴流影響則排於第三順位,故挑選比例最高 之個案是受鋒面或滯留面等影響來進行探討。而長期 統計定性分析方面,謝等人(2010)選取1990年至2005 年期間11個測站進行統計分析,發現成霧時的綜觀天 氣型態區分為東北季風、高壓出海、高壓迴流、鋒前、 鋒面及呂宋低壓等六類,本島各類的成霧比例類似, 但外島以暖平流主導的高壓迴流及鋒前兩類為主,故 又增加一個案是受高壓迴流影響來進行探討。時間選 定部分以各天氣型態內出現最多月份挑選之,故鋒面 或滯留面等影響個案選定為4月12日當天馬祖測站從 2200UTC到4月13日1000UTC测得霧,而金門測站在4 月13日0600UTC到1000UTC测得霧,此類型個案符合 文獻回顧所述之外島好發霧時期,適合深入研究探 討。由地面天氣圖(圖五)(2016年4月12日1800UTC) 可看出,臺灣位於鋒面前緣,屬於鋒前類的天氣型 態,鋒前為南向風場,有利於將南方洋面上的水汽輸 送到臺灣海峽,提供生成霧的水汽條件;到了(2016 年4月13日0000UTC)及(2016年4月13日0600UTC),鋒 面南下區間,馬祖測站於0300UTC觀測到霧,而金門 测站则於0600UTC觀測到霧,推論為南方洋面在水汽 輸送時碰到鋒面南下,暖濕空氣接觸到冷鋒後,混合 作用形成平流霧;最後(2016年4月13日1200UTC),鋒 面南壓至臺灣南部,此時,馬祖與金門測站屬於鋒後 的天氣型態,風場由南轉北,不利水汽輸送,霧消散。

我們進一步從近底層925hPa的風場及水汽圖(圖

六)來看,一開始(2016年4月12日1800UTC)水汽僅分 布在海峽北部一帶,到了(2016年4月13日0000UTC) 及(2016年4月13日0600UTC)可看出整個臺灣海峽位 於一個水汽場內,且馬祖及金門測站的風向明顯為南 向風場,而(2016年4月13日1200UTC)水汽明顯較 0600UTC時少,風場也轉為弱北風型態,推論為馬祖 及金門測站在鋒面通過後,風場由南轉北,風向會較 微弱,且北風帶來較冷乾的天氣,不利霧的維持,故 霧消散。

而衛星資料方面,紅外線雲圖(圖七)只顯示臺灣 海峽至中國華中、華南一帶雲量多,並無法明顯判斷 出霧的位置;相反地,可見光雲圖(圖七)雖在臺灣海 峽至中國大陸華中、華南一帶有中、高層雲系增加且 往東移,但比較馬祖及金門測站的雲系在底層有淺 薄、平滑且移動較為緩慢的雲層,由此推論為一霧區。

在2016年4月13日廈門及福州斜溫圖(圖八)方面,0000UTC為黑色線,1200UTC為紅色線,溫度為 實線,露點溫度為虛線,由此判斷可看出在近底層 925hPa以下為南向風,且0000UTC在近底層溫度與露 點溫度曲線接近,相對溼度高,俾利霧形成的機制。

四、 模擬結果

本研究採用國外能見度公式FSL及SW99,進行 2016年4月13日霧日個案模擬,藉由不同能見度方 程,以期找到最適合臺灣低空層能見度的預報。模擬 色塊顯示地區為有霧地區,利用不同色塊所排列的色 階,表示能見度的程度。分析出,FSL顯示霧的區域 較SW99廣大,其遍及整個海峽,但我們實際只有馬 祖及金門測站能觀測,海面上的資料並無法得知是否 有霧,且實際發生霧的區域並不會只有單點。另外從 強度分析,SW99顯示能見度值較實際接近。調整參 數方面,本次只應用在初始時間部分,分別使用霧日 前一晚1200UTC(圖九)及霧日當天0000UTC(圖十)測 試其成效,發現模擬霧區範圍大致相符,惟0000UTC 較1200UTC強度些弱及範圍些小。從測站模擬霧比對 實際發生霧的時間,馬祖測站時間相符,金門測站則 是有提前模擬出霧的情況,期藉由其他參數調整研究 後,發展更符合能見度預報之公式。

五、 結論

本研究使用觀測資料統計及能見度公式模擬兩 種方法(表二),發現以發生霧的頻率來看,外島以金 門和馬祖發生霧次數最高,西部地區則以嘉義和臺南 次數最高,而外島和西部發生霧重疊的月份為12~4 月,故在選取個案依上述區間為主;比較實際天氣與 分析國外能見度公式FSL及SW99的每日模擬,發現 1~3月以FSL模擬效果較優,而4~6月以SW99模擬效 果較優,地區來劃分,外島必須使用SW99,而西部 則必須使用FSL,方能最佳模擬其能見度。預提升霧 的預報準確度,模式必須充分掌握霧的結構與發展, 而霧的結構與發展又與模式的各種參數息息相關。因 此除了繼續分析尚未完成的參數調整問題,將繼續分 析國外能見度公式預報之差異,期望提升WRF對霧的 預報能力,以供預報作業參考。研究成果若能充分應 用在預報作業單位上,將可使軍事作戰及交通運輸之 人力資源運用達到最佳境界,且在氣象科技交流上, 理論研究與實際應用不會脫節。

六、参考文獻

周同整理,2007,大霧籠罩中國大地,正見網。

柯銘強,2011,霧的用途:一個食水來源,香港天文 台。

- 解濱,2015,長江船難:東方之星至少破3項世界紀錄,阿波羅新聞網。
- 樊琦、王東海、黃聰敏、范紹佳、王安宇、馮瑞權, 2009,一次廣東省大霧過程的數值模擬分析,熱 帶氣象學報,第25卷,第5期。
- 謝明昌、鄭師中、黃椿喜、謝旻耕,2010,台灣地區 成霧預報指引之建立,警專學報,第四卷,第八 期,第144頁。
- Carl Sandburg, 2007, "Just about Everything You Wanted to Know about Fog," articles from PARA SEEK website.
- Doran, J.A., P.J. Roohr, D.J. Beberwyk, G.R. Brooks, G.A. Gayno, R.T. Williams, J.M. Lewis, and R.J. Lefevre, 1999, "The MM5 at the Air Force Weather Agency-New products to support military operations," The 8th Conference on Aviation.
- GAO Shanhong, LIN Hang, SHEN Biao, and FU Gang, 2007, "A Heavy Sea Fog Event over the Yellow Sea in March 2005: Analysis and Numerical Modeling," Advances in Atmospheric Sciences, Vol. 24, No. 1, pp.65-81.
- Mariusz Pagowski, Ismail Gultepe, and Patrick King, Jourany 2004, "Analysis and Modeling of an Extremely Dense Fog Event in Southern Ontario," Journal of Applied Meteorology, Colume43.
- Paul J. Croft, Russell L. Pfost, Jeffrey M. Medlin, G. Alan Johnson, September 1997, "Fog Forecasting for the Southern Region: A Conceptual Model Approach," Croft Et Al.
- Stoelinga, M. T., and T. T.Warner, 1999,
 "Nonhydrostatic, Mesobeta-Scale Model Simulations of Cloud Ceiling and Visibility for an East Coast Winter Precipitation Event," J. Appl. Met., Vol. 38, pp.385-404.







圖二 2004~2016 月統計霧時。



圖三 2004~2016 時統計霧時。



圖四 天氣型態統計圖。





圖六 925hPa 的風場及水汽圖



圖七 紅外線雲圖及可見光雲圖。



圖八 斜溫圖。



圖九 模擬霧日初始時間 1200UTC 圖。



圖十 模擬霧日初始時間 0000UTC 圖。

表一 數值模擬相關設定

Model options	Specification					
	Lambert projection with central point at 23°N, 120°E; two-way nesting					
Domain and resolution	D1 and D2 with grid points of 164×134 and 210×190, horizontal					
	resolutions of 25 and 5km, respectively; and 41 h* vertical levels.					
Time step	Adaptive time step (90s for D1)					
Planatam Paundam lavor	Yonsei University scheme					
Planetary Boundary layer	Shin-Hong scheme					
Cumulus Parameterization	Kain-Fritsch scheme					
	Grell-Freitas (GF) scheme					
	Multi-scale Kain-Fritsch scheme					
Microphysics	Lin et al. scheme					
	WRF Single-Moment 5-class scheme					
	WRF Single-Moment 6-class scheme					
	RRTM scheme					
Longwave Kadiation	RRTMG scheme					
Shortwave Radiation	Dudhia scheme					
Surface Layer	Revised MM5 surface layer scheme					
Land Surface	5-layer thermal diffusion					

*h 1.0, 0.99, 0.997, 0.994, 0.99, 0.985, 0.979, 0.972, 0.964, 0.955, 0.945, 0.934, 0.922, 0.909, 0.895, 0.88, 0.864, 0.847, 0.829, 0.81, 0.79, 0.769, 0.747, 0.724, 0.7, 0.675, 0.649, 0.621, 0.591, 0.559, 0.525, 0.489, 0.451, 0.411, 0.367, 0.319, 0.276, 0.211, 0.051, 0.061,

表二	使用觀測	資料統計)	え能見,	度公式市	雨種方法。
----	------	-------	------	------	-------

統	計	閷	测	責	料
	以地區區分	以月區分	以時區分	以天氣型態	
外島	金門馬祖	11~6月	1~24時	鋒面或滯留面等影響 其次偏南風 再者高壓迴流影響	
台灣西部	嘉義 台南	12~4月	1~10時		
能	見	度		公	式
	成功率	以月區分	區分離外島及西部		不分地區
FSL	都達	1~3月優	西部優於SW99 4%		FSL優SW99
SW99	80%以上	4~6月優	外島優於FS	L 5%	1%

Analysis and Forecast of the Low-Level Visibility in Taiwan and Its Surrounding Areas

Chia-Ling Liang 、 Chi-Chang Liao and Jian-Liang Wang

Department of Environmental Information and Engineering, CCIT, National Defense University

Abstract

Fog is a common weather phenomenon, which can also be regarded as near the surface layer of clouds. According to statistics, fog caused traffic accidents, 2.5 times higher than other disastrous weather conditions. Taiwan belongs island climate with abundant moisture. In the late winter and early spring, traffic is affected by fog. Therefore, it is necessary to master the mechanism of Taiwan and its surrounding fog. In this study, we first analyze the observational data of Taiwan from 2004 to 2016, and study the fog types. We judged the outer islands are mainly composed of advection fog, and the main fog of the island is radiation fog and the results are established to reference value. Secondly, according to the overseas visibility prediction formula, the numerical simulation results of the foggy day in January to June 2016 were investigated. The success rate of prediction formula was over 80%. Finally, using WRF simulation to study the case of April 13, 2016, the results show that FSL simulated fog area bigger than SW99, which throughout the entire Strait, but we only have Matsu and Kinmen station can observe and verification data. We can not sure whether there was fog, but we know the actual area of the fog does not only happen in single point. In addition, from the intensity analysis, SW99 shows the value of visibility is closer to reality.

Keywords: fog, WRF, visibility formula